

プログラム言語論 試験問題

問題 1

命令型言語, オブジェクト指向型言語, 関数型言語の特徴を比較した下記の表を完成させよ。ただし, 説明には, 下記のキーワードリスト及びプログラミング言語リストから単語を適宜選択し, 使用した単語には下線を引くこと。また, 複数個所に同じ単語を使用するのはかまわないが, 下線を引くのは, リスト中の単語 1 つにつき, 最も重要と思う 1 箇所のみとする。

キーワードリスト 手続き型言語, コンパイラ, インタプリタ, Read-Eval-Print, 数値計算, 記号処理, 人工知能, シミュレーション, 自然言語処理, システム (OS) 記述, 統合プログラミング環境, 多様性, クラス, メンバ変数, 局所変数, 抽象クラス, 再帰関数, 継承, 高階関数, ラムダ計算, 手続きと関数, 代入文, フォンノイマン型計算機, 宣言文, 実行文, オーバーロード, オーバーライド, 制御文, S 式, リスト記法, 項, 述語, 前置記法, カプセル化, 情報隠蔽, ランダムアクセスマシン, 構造化プログラミング, 関係, 規則と事実, 質問, 単一化, バックトラッキング, 一階述語論理

プログラミング言語リスト C, C++, Pascal, Java, Scheme, Lisp, Prolog, Smalltalk, Guile, GNU-Prolog, Fortran

	計算モデル	文法	用途	言語処理系
命令型言語	(P1)	(P2)	(P3)	(P4)
オブジェクト指向型言語	(O1)	(O2)	(O3)	(O4)
関数型言語	(F1)	(F2)	(F3)	(F4)
論理型言語	プログラムは, パラメータ間の 関係 を規定するための <u>規則と事実</u> から構成され, <u>質問</u> によって実行が起動される。一階述語論理の計算モデルに基づき, 質問に対する解を <u>単一化</u> や <u>バックトラッキング</u> によって自動的に探索する	アトム, 変数, 数を表す <u>項</u> と, 関数, <u>述語</u> を表す複合項から構成される。大文字で始まる文字列は変数として扱われる。	人工知能, <u>自然言語処理</u> 等の記号処理に用いられる	Prolog, <u>GNU-Prolog</u>

問題 2

Lisp と Prolog における文字列処理プログラムを比較する。たとえば, リスト L の先頭要素を求める Lisp 関数 $\text{car}(L)$ に対する Prolog 述語 $\text{car}(L, \text{CAR})$ は以下のように定義される。(大文字変数やアンダーバーやピリオドに注意。)

$\text{car}([\text{CAR} | _], \text{CAR}).$

このように Prolog では, Lisp における関数の入力だけでなく出力も 1 つのパラメータにして, 入出力の関係を示す述語として定義される。

- (1) Lisp でのリスト表現 $(\text{car}(\text{cons}(\text{cdr}(L), \text{cons}(\text{atom}(\text{car}(L)), \text{cdr}(L))))$ を, ドット表現に直せ。
- (2) Lisp 関数 $\text{cdr}(L)$, $\text{cons}(A, L)$ に対応する Prolog 述語を定義せよ。
- (3) 2 つの文字列用変数 $s1, s2$ を連結するための Lisp 関数 $(\text{append } s1 \ s2)$ を定義せよ。

(4) 3つの文字列用変数 $S1, S2, S3$ について、文字列 $S3$ が文字列 $S1$ と $S2$ の連結になっている関係を満たす Prolog 述語 `append(S1, S2, S3)` を定義せよ。

(5) Prolog の質問? - `append(S1, S2, [p, q])`. に対する解を全て求めよ。

問題 3

以下の C++ プログラムについて下記の問いに答えよ。

```
#include <iostream>
using namespace std;

class Atom {
public:
    virtual void print() {};          /* (A) */
};

class List {
    Atom* element;
    List* next;
public:
    List(Atom* a, List* n = NULL) {
        element = a; next = n; }
    Atom* car() { return element; }
    List* cdr() { return next; }
    void printdot();
    void printlist(List* l);
};

List* cons(Atom* a, List* l)
{ List* n = new List(a, l); return n; };

class Int: public Atom {
    int value;
public:
    Int(int i) { value = i; }
    void print() { cout << value; }
};

class Symbol: public Atom {
    char* value;
public:
    Symbol(char* s) {
        value = new char[strlen(s)+1]; /* (B) */
        strcpy(value, s); }
    void print() { cout << value; }
};

void printlist(List* l) {
    List* ln = l;
    cout << "(";
    while(ln != NULL) {
        ln->car()->print();
        cout << " ";
        ln = ln->cdr();
    }
    cout << ")";
};

void List::printdot() {
    /* (C) */
};

List* append(List* l1, List* l2) {
    /* (D) */
};

List* reverse(List* l1, List* l2) {
    /* (E) */
};

main()
{
    Int* i2010 = new Int(2010);
    Symbol* sUEC = new Symbol("UEC");
    Symbol* sto = new Symbol("to");
    Symbol* sWelcome = new Symbol("Welcome");
    List* list1 = new List(i2010);
    list1 = cons(sWelcome, cons(sto, cons(sUEC, list1)));
    printlist(list1);          /* (F) */
    list1->printdot();
    printlist(append(list1, list1));
    printlist(reverse(list1, NULL));
}
```

- (1) コメント (A) の `virtual` の意味を、それが無かった場合のプログラムの挙動とともに説明せよ。
- (2) コメント (B) で `value = s;` としてはいけない理由を説明せよ。
- (3) コメント (F) の関数 `printlist(list1)` の出力結果を示せ。
- (4) コメント (C) のメンバ関数 `printdot()` の定義を、なるべく再帰関数によって完成させよ。これは、リスト構造をドット表現で出力するものである。
- (5) コメント (D) の関数 `append(List* l1, List* l2)` の定義を、なるべく `cons`, `car`, `cdr` と再帰を用いて完成させよ。これは、引数で示される2つのリスト構造を接続するものである。たとえば、 (ab) と (cd) を接続すると $(abcd)$ となる。
- (6) コメント (E) の関数 `reverse(List* l1, List* l2)` の定義を、なるべく `cons`, `car`, `cdr` と再帰を用いて完成させよ。これは、第一引数で示されるリスト構造を反転させ、第二引数に接続するものである。たとえば、 (abc) を反転させると (cba) となる。通常、第二引数には `NULL` を入れて実行する。
- (7) 2つの関数 `append` と `reverse` の実行の違いを再帰法の観点から説明せよ。

以上